

授業科目名(英文名)	ロボット工学特論A
担当者名	武村 泰範
学年	1
教科書	フィードバック制御入門 コロナ社, 及び 配布資料
目的または到達目標	ロボティクス分野における基礎的な技術の習得と応用
授業内容	第1回 ロボット工学概論 第2回 座標系 第3回 回転行列 第4回 同次変換 第5回 古典制御 (1) 第6回 古典制御 (2) 第7回 古典制御 (3) 第8回 古典制御 (4) 第9回 古典制御 (5) 第10回 古典制御 (6) 第11回 古典制御 (7) 第12回 全方位移動機構と運動力学 第13回 ロボットと制御 (1) 第14回 ロボットと制御 (2) 第15回 自律化へ向けたアプローチ
関連科目	ロボット工学特論B
受講心得	座学形式で行ないます.
課題・質問等の受付方法	教員に直接アポイントメントをとること
授業の形式	座学
履修上の注意 または履修条件	出席を必ずする事
成績評価の方法	テスト及びレポート課題
参考文献及び 指定図書	