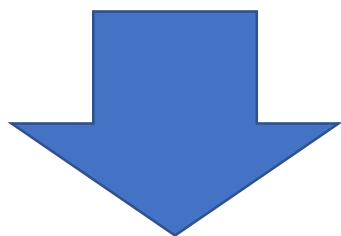
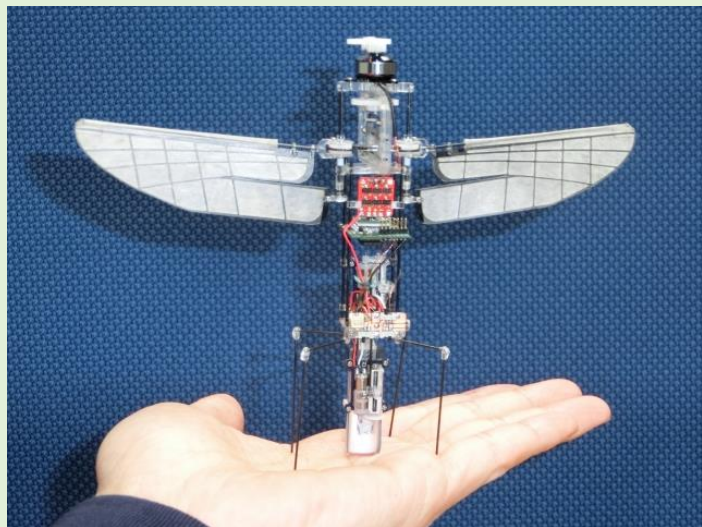


マイクロ流体技術研究所 研究テーマ「共振型羽ばたき翼 ロボットに関する研究」 差し替え分（藤田）



羽ばたき型ドローンに関する研究



昆虫の翼を模擬した2枚翼の超小型飛行ロボットの開発を進めており、写真のような実験機による自律ホバリング飛行や垂直離着陸に成功しています。

「柔軟な翼の変形」を利用する羽ばたき型ドローンは、従来のドローンに比べて安全性が高く、「人間親和型ドローン」として期待されています。現在はその実用化を目指し、姿勢安定性解析や姿勢制御に関する研究を行っており、実験機を用いたより自由度の高いフライトの実現を目指しています。